Formulaire

déf : $f(M) = f(O) + \overrightarrow{MO} \wedge \vec{S}$, $\vec{S}$ = somme, $f(O)$ = moment en O .

ppté : $(f(B) - f(A)) \cdot \overrightarrow{AB} = 0$. (champ équiprojectif)

invariant scalaire : $i = f(O) \cdot \vec{S}$.

comoment de deux torseurs : $c = \frac{1}{2}(f(O) \cdot \vec{S}' + f'(O) \cdot \vec{S})$.

couple = torseur constant.

glisseur = torseur s'annulant en un point avec $\vec{S} \neq \vec{0}$. CNS : $\vec{S} \neq \vec{0}$, $i = 0$.

axe central : $D = \{M \text{ tq } f(M) \text{ est colinéaire à } \vec{S}\} = H + \mathbb{R}\vec{S}$ avec $\overrightarrow{HO} = \frac{f(O) \wedge \vec{S}}{\|\vec{S}\|^2}$.

module : $\|f(M)\|^2 = \|f(H)\|^2 + \|\overrightarrow{MH} \wedge \vec{S}\|^2$.

lignes de champ d'un torseur = hélices d'axe D .

glisseur associé à A, B : $f(M) = \overrightarrow{MA} \wedge \overrightarrow{MB}$.

couple = somme de deux glisseurs de vecteurs opposés.

Somme de glisseurs : concourants > 0 ou un glisseur,
coplanaires > 0 ou un couple ou un glisseur,
parallèles $>$ idem.

Exercice 1. Moment parallèle à un plan

Soient $\mathcal{T}$ un torseur et $\mathcal{P}$ un plan. Déterminer le lieu des points $M \in \mathcal{P}$ tels que $\mathcal{T}(M) \in \vec{\mathcal{P}}$.

Exercice 2. Torseurs de sommes orthogonales

Soient $\mathcal{T}, \mathcal{T}'$ deux torseurs de sommes non nulles, orthogonales. Montrer que le comoment de $\mathcal{T}$ et $\mathcal{T}'$ est nul si et seulement si les axes centraux sont concourants.

Exercice 3. Somme de glisseurs

Soit $\mathcal{R} = (O, \vec{i}, \vec{j}, \vec{k})$ un repère orthonormé direct de l'espace. On considère les glisseurs :

$$\mathcal{G}_1 \text{ d'axe } \begin{cases} y = mx \\ z = 1 \end{cases} \text{ et de vecteur } \vec{u} = \vec{i} + m\vec{j}.$$

$$\mathcal{G}_2 \text{ d'axe } \begin{cases} y = -mx \\ z = -1 \end{cases} \text{ et de vecteur } \vec{v} = \vec{i} - m\vec{j}.$$

Déterminer l'axe central de $\mathcal{G}_1 + \mathcal{G}_2$.

Exercice 4. Glisseurs associés à un tétraèdre

Soit $ABCD$ un tétraèdre non aplati de l'espace. Pour $X, Y \in \{A, B, C, D\}$ distincts, on note $\mathcal{G}_{XY}$ le glisseur d'axe la droite (XY) et de vecteur $\overrightarrow{XY}$.

Montrer que $(\mathcal{G}_{AB}, \mathcal{G}_{AC}, \mathcal{G}_{AD}, \mathcal{G}_{BC}, \mathcal{G}_{BD}, \mathcal{G}_{CD})$ est une base de l'espace des torseurs.

Exercice 5. Produit vectoriel de torseurs

Soient $\mathcal{T}_1, \mathcal{T}_2$ deux torseurs de sommes $\vec{R}_1, \vec{R}_2$. On définit le champ $\mathcal{T}$ par :

$$\mathcal{T}(M) = \vec{R}_1 \wedge \mathcal{T}_2(M) + \mathcal{T}_1(M) \wedge \vec{R}_2.$$

- 1) Montrer que $\mathcal{T}$ est un torseur de somme $\vec{R}_1 \wedge \vec{R}_2$ (produit vectoriel de $\mathcal{T}_1$ et $\mathcal{T}_2$).
- 2) Si $\vec{R}_1 \wedge \vec{R}_2 \neq \vec{0}$, montrer que l'axe central de $\mathcal{T}$ est la perpendiculaire commune des axes centraux de $\mathcal{T}_1$ et $\mathcal{T}_2$.

Exercice 6. ♣ (*Mines-Ponts '71*)

Soit $\mathcal{T}$ un torseur, A un point fixe, $\mathcal{P}$ un plan fixe. Trouver le lieu des points M où le moment du torseur est porté par la droite (AM) .

Trouver le lieu des points M où le moment du torseur est dans le plan $\mathcal{P}$. Déterminer l'enveloppe du support de ces moments.

Exercice 7. ♣ (*Mines-Ponts '71*)

Soit le système de deux vecteurs dans $\mathbb{R}^3$ rapporté à un repère orthonormé $(O; \vec{i}, \vec{j}, \vec{k})$:

$$\vec{V}_1 \in \mathbb{D}_1 \begin{cases} z = h \\ x \cos \theta + y \sin \theta = 0 \end{cases} \quad \vec{V}_2 \in \mathbb{D}_2 \begin{cases} z = -h \\ x \cos \theta - y \sin \theta = 0 \end{cases}$$

Quel est le lieu de l'axe central du torseur représenté par $\vec{V}_1, \vec{V}_2$ lorsque les modules de $\vec{V}_1$ et $\vec{V}_2$ varient ?

Solutions des exercices

Exercice 1.

Droite orthogonale à $\vec{S} \wedge \vec{u}$, $\vec{u} \perp \vec{P}$, ou $\emptyset$ ou $\mathcal{P}$.

Exercice 3.

$Ox : f(M) = 2\vec{MO} \wedge \vec{i} - 2m\vec{i}$.

Exercice 4.

Soit $\mathcal{T}$ un torseur : on décompose $\mathcal{T}(A)$ en $\alpha\vec{AB} \wedge \vec{BC} + \beta\vec{AB} \wedge \vec{BD} + \gamma\vec{AC} \wedge \vec{CD}$, et $\vec{R}$ en $\alpha'\vec{AB} + \beta'\vec{AC} + \gamma'\vec{AD}$.

$\Rightarrow$ famille génératrice.

Exercice 6.

On prend le point A comme origine du repère. Soient $\vec{V}$ et $\mathcal{M}_A$ les composantes de $\mathcal{T}$ en A . On prend l'axe (Ax) parallèle à $\vec{V}$: $\mathcal{M}_M = \mathcal{M}_A + \vec{V} \wedge \vec{AM}$ (1).

On cherche les points M tels que $\mathcal{M}_M = \lambda\vec{MA}$. Si on écrit $\mathcal{M}_A \begin{cases} L \\ M \\ N \end{cases}$ et $\vec{V} \begin{cases} u \\ 0 \\ 0 \end{cases}$, l'égalité (1) devient

$$\begin{cases} L &= -\lambda x \\ M - uz &= -\lambda y \\ M + uy &= -\lambda z \end{cases} \Rightarrow \begin{cases} x &= \frac{-L}{\lambda} \\ y &= -\frac{\lambda M + uN}{\lambda^2 + u^2} \\ z &= \frac{Mu - \lambda N}{\lambda^2 + u^2} \end{cases}$$

comme représentation paramétrique de la courbe lieu de M .

On prend comme origine l'intersection du plan $\mathcal{P}$ avec l'axe central du torseur $\mathcal{T}$ et le plan (xOy) . On a donc $\mathcal{T}_0 = (\vec{V}, \mathcal{M}_0 = \alpha\vec{V}$ et $\vec{M}_M = \vec{M}_0 + \vec{V} \wedge \vec{OM}$.

Si $\vec{V}(X, Y, Z)$, le point M appartenant au plan $\mathcal{P}$ la composante suivant (Oz) de $\vec{M}_M$ est nulle donc $\alpha Z + Xy - xY = 0$.

Le lieu cherché est la droite du plan $\mathcal{P}$ d'équation $Xy - xY + \alpha Z = 0 = f(x, y)$ (2).

Enveloppe des supports : Un vecteur directeur du moment est

$$\begin{pmatrix} \alpha X + zY - yZ \\ \alpha Y + Zx - zx \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \alpha X - yZ \\ \alpha Y + xZ \end{pmatrix} \text{ avec } M \in \mathcal{P}.$$

donc une équation du support (point courant (ξ, η))

$$\frac{\eta - y}{\xi - x} = \frac{\alpha Y + xZ}{\alpha X - yZ} \quad (3) \quad \Leftrightarrow \quad g(x, y, \eta, \xi) = 0$$

et ceci avec la relation (2).

Il faut éliminer x et y entre (2) et (3) : $\frac{Y}{X} = \frac{\alpha Y + Zx - Z(\xi - x)}{\alpha X + Zy + Z(\eta - y)} \Leftrightarrow \frac{f'_x}{f'_y} = \frac{g'_x}{g'_y}$.

En faisant les calculs, on trouve une parabole.

Exercice 7.

On pose $\|\vec{V}_1\| = \lambda$ et $\|\vec{V}_2\| = \mu$. on a alors $\vec{V}_1 = (-\lambda \sin \theta, -\lambda \cos \theta, 0)$ et $\vec{V}_2 = (\mu \sin \theta, \mu \cos \theta, 0)$.

Le support de $\vec{V}_1$ (resp. $\vec{V}_2$) passe par le point $A_1(0, 0, h)$ (resp. $A_2(0, 0, -h)$).

Si Δ désigne l'axe central du torseur représenté par $\vec{V}_1$ et $\vec{V}_2$, alors Δ est entièrement déterminé par un de ses points et un vecteur directeur $\vec{R} = \vec{V}_1 + \vec{V}_2$ de coordonnées $((\lambda + \mu) \sin \theta, (\mu - \lambda) \cos \theta, 0)$.

Donc $\Delta // (xOy)$. On peut donc chercher un de ses points sur les plans (xOz) ou (yOz) .

On cherche par exemple un point $M(0, y, z)$ sur (yOz) . Comme $M \in \Delta$, alors $\vec{M}_M^t(R) = k\vec{R}$, i.e. $\vec{MA}_1 \wedge \vec{V}_1 + \vec{MA}_2 \wedge \vec{V}_2 = k\vec{V}_1 + \vec{V}_2$ (d'après le théorème de Varignon : $\vec{M}_M^t(\vec{V}_1 + \vec{V}_2) = \vec{M}_M^t\vec{V}_1 + \vec{M}_M^t\vec{V}_2$).

$$\begin{aligned} \overrightarrow{MA_1} \begin{cases} 0 \\ -y \\ h-z \end{cases} \quad \vec{V}_1 \begin{cases} \lambda \sin \theta \\ -\lambda \cos \theta \\ 0 \end{cases} &\Rightarrow \overrightarrow{MA_1} \wedge \vec{V}_1 \begin{cases} \lambda \cos \theta (h-z) \\ \lambda \sin \theta (h-z) \\ \lambda y \sin \theta \end{cases} \\ \overrightarrow{MA_2} \begin{cases} 0 \\ -y \\ -(h+z) \end{cases} \quad \vec{V}_2 \begin{cases} \mu \sin \theta \\ \mu \cos \theta \\ 0 \end{cases} &\Rightarrow \overrightarrow{MA_2} \wedge \vec{V}_2 \begin{cases} \mu \cos \theta (h+z) \\ -\mu \sin \theta (h+z) \\ \mu y \sin \theta \end{cases} \end{aligned}$$

On écrit maintenant que $\overrightarrow{MA_1} \wedge \vec{V}_1 + \overrightarrow{MA_2} \wedge \vec{V}_2 \parallel (\vec{V}_1 + \vec{V}_2)$.

$$\frac{\cos \theta [\mu(h+z) + \lambda(h-z)]}{(\lambda + \mu) \sin \theta} = \frac{\sin \theta [\lambda(h-z) - \mu(h+z)]}{(\lambda - \mu) \cos \theta} \quad (1).$$

$(\lambda + \mu)y \sin \theta = 0 \Rightarrow y = 0$ avec $\lambda \neq \mu \neq 0$, $\sin \theta \neq 0$ dont l'axe central coupe l'axe (Oz) .

Par conséquent, si $M(x, y, z)$ appartient la surface décrite par l'axe central lorsque λ et μ varient ses composantes vérifient : z vérifie (1), $\frac{x}{y} = \frac{\lambda + \mu \sin \theta}{\mu - \lambda \cos \theta}$ (2) ($\vec{R}$ vecteur directeur de Δ).

Or d'après (1) $\frac{\cos \theta}{\sin \theta} [h + \frac{\mu - \lambda}{\lambda + \mu} z] = \frac{\sin \theta}{\cos \theta} [-h - z \frac{\lambda + \mu}{\mu - \lambda}]$ et en reportant dans (2), on trouve

$$\frac{\cos \theta}{\sin \theta} [h + \frac{y \sin \theta}{x \cos \theta} z] = \frac{\sin \theta}{\cos \theta} [-h - z \frac{x \sin \theta}{y \cos \theta}]$$

Donc $z \left(\frac{y}{x} + \frac{x}{y} \right) + \frac{h}{\sin \theta \cos \theta} = 0 \Leftrightarrow z = \frac{-2hxy}{\sin 2\theta(x^2 + y^2)}$. Il s'agit d'une conoïde de Plücker.